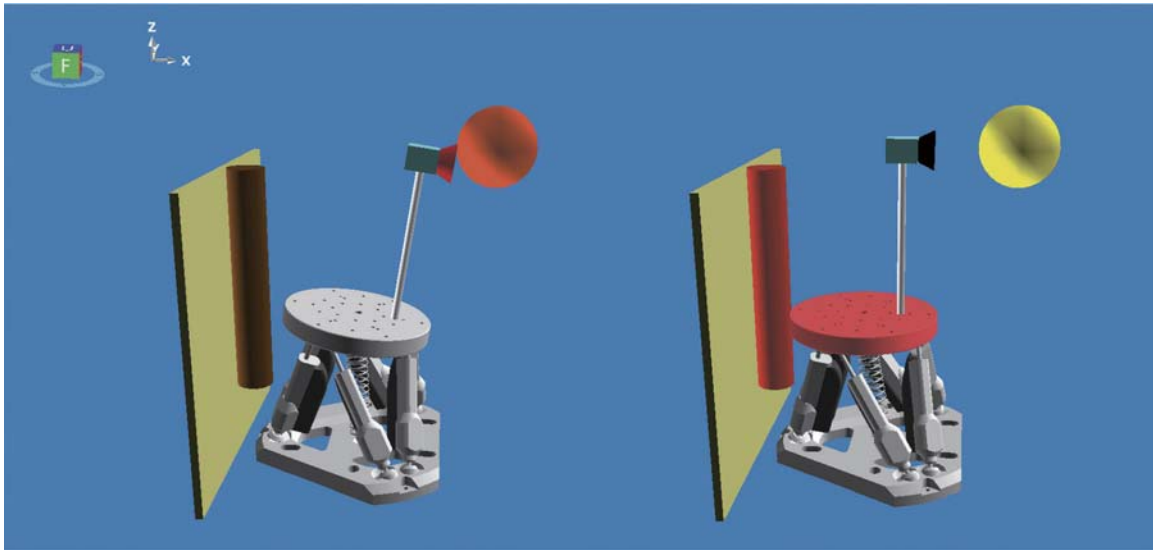


Hexaviz

6軸モーション検証用 ヘキサポッドシミュレーションソフトウェア

Hexapod Simulation Software for 6-Axis Motion Exploration

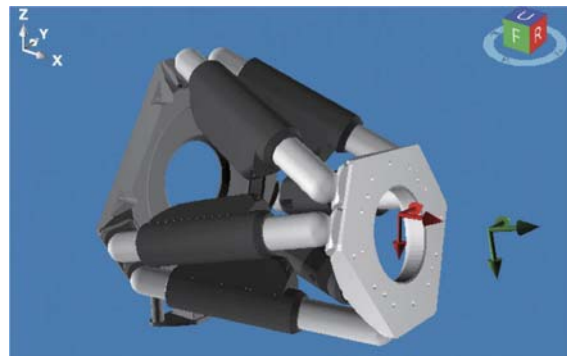
Hexavizヘキサポッドシミュレータは、ご注文前に用途ニーズに最も適したNewportヘキサポッドモデルを特定できる便利なツールです。移動量、耐荷重、力、トルク、体積といった特性を判断するためのバーチャルヘキサポッドインターフェースを備えたシミュレーションソフトウェアで、無料でご利用いただけます。



衝突予測



現在の構成、位置、負荷、力値を示したHexaVizのメイン画面



バーチャルヘキサポッドのオリエンテーション、座標系の調整、モーションシミュレーションのプレビュー画面

注) Hexavizは、WXGA表示の可能なDirect X9対応グラフィックソフトウェアを搭載したコンピュータで動作します。近年のバージョンのWindows搭載PCで動作します。Direct X9対応のディスプレイドライバがインストールされている場合は、Windows XP SP3またはVista SP1でも動作しますが、旧バージョンのマシンでの動作に関するサポートは行っておりません。

HexaVizの主な特徴

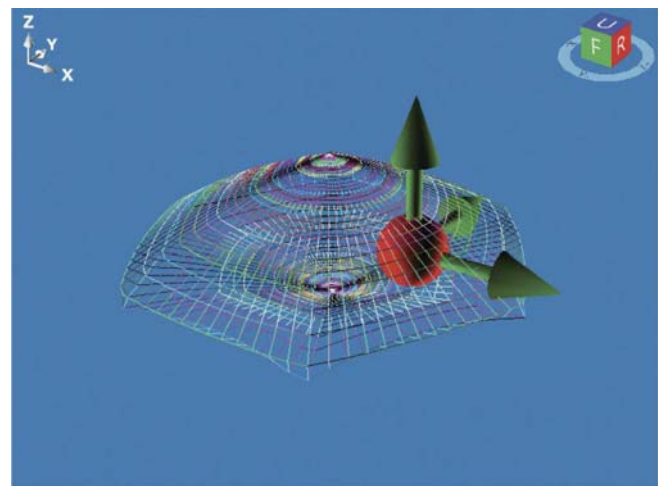
- Newport HXPシリーズヘキサポッドの全製品に対応
- 軸×軸の移動範囲を2DまたはXYZ 3Dでグラフィック表示
- モーション用の手動スライダ
- 移動可能範囲の確認 – 座標系およびヘキサポッドのオリエンテーションの設定
- 負荷、力、トルクの適用時にヘキサポッドアクチュエータの耐荷重および過荷重状態を検証
- 最悪シナリオのポジションを表示 – 設定を保存し、既存ライブラリから再現用の3Dファイルを簡単にインポート・作成可能
- 衝突シミュレーション
 - ヘキサポッドとオブジェクトの衝突
 - ヘキサポッド上のオブジェクトと固定オブジェクトの衝突

ソフトウェア動作環境

- オペレーティングシステム：Microsoft Windows 7、8、10*
- ディスクの空き容量：2GB
- メモリ (RAM)：1GB
- グラフィック：DirectX 9対応
- モニタ解像度：WXGA (1366×768)以上
- ランタイム要件：Microsoft .NET Framework 4.0 Client Profile 以上



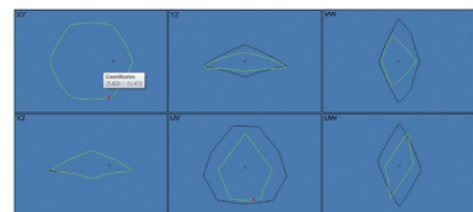
負荷、力、トルクを使用したパフォーマンス試験 (最悪シナリオのポジションの特定に便利です)



XYZワークスペース全体を3D検証

Positions		Hexapod part number: HXP 1000	
Current position	Target position	Position range at home (mm)	Current position range (mm)
X: -39.951	Center	X -53.1715 94.0029	-53.1715 94.0029
Y: 0.000	Center	Y -69.6361 69.6361	-90.3565 80.3565
Z: 0.000	Center	Z -40.3955 40.2003	-30.8260 17.0963
U: 0.000	Center	U (Rx) -12.0206 12.0206	-5.1921 5.1921
V: 0.000	Center	V (Ry) -10.7132 10.7442	-12.9648 8.1209
W: 0.000	Center	W (Rz) -20.3529 20.3529	-7.2931 7.2931

マニュアルヘキサポッド移動はスライダで行い、絶対位置駆動およびインクリメント駆動はツール&ワークのフレームで行います。



複数の2Dリニア&角度ワークスペースを同時に検証